

(分散ストレージシステムにおける)

Rashmi-Shah-Kumar 再生成符号の拡張と秘密分散について

On an extended version of Rashmi-Shah-Kumar regenerating codes  
and secret sharing for distributed storage

栗原 正純      桑門 秀典  
(電気通信大学)    (神戸大学)

## ① 分散ストレージシステムの修復問題

[1] A.G.Dimakis, P.B.Godfrey, Y.Wu, M.J.Wainwright  
and K.Ramchandran,

”Network Coding for Distributed Storage Systems,”2010.

## ② 再生成符号 (Regenerating codes)

### ① 復元:

オリジナルデータの復元

### ② 修復 (再生成):

故障ノードの修復 (システムの信頼性の維持)

故障ノードに保存されていたデータの再生成

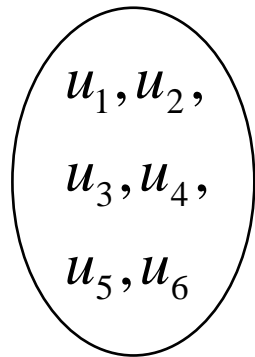
# 分散ストレージシステム (信頼性)

$(k = 3)_2$

分散データ

Storage  $\alpha = 2$

メッセージ



$B = 6$

1

$c_{1,1}, c_{1,2}$

2

$c_{2,1}, c_{2,2}$

3

$c_{3,1}, c_{3,2}$

4

$c_{4,1}, c_{4,2}$

5

$c_{5,1}, c_{5,2}$

$u_k, c_{j,k} \in GF(q)$

分散符号化

メッセージ

$\left. \begin{array}{l} u_1, u_2, \\ u_3, u_4, \\ u_5, u_6 \end{array} \right\}$



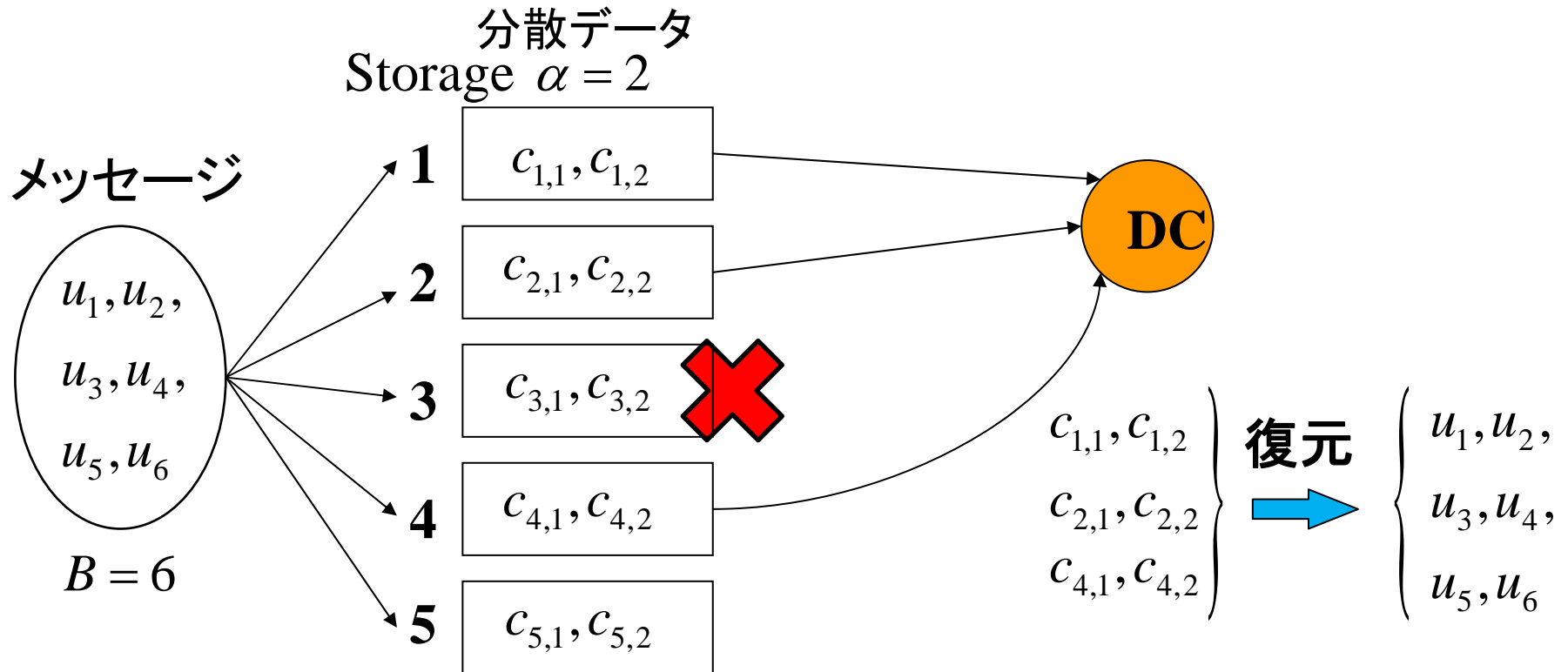
ノード  $i$

$\left\{ c_{i,1}, c_{i,2} \right\}$

分散データ

# 復元 (Reconstruction)

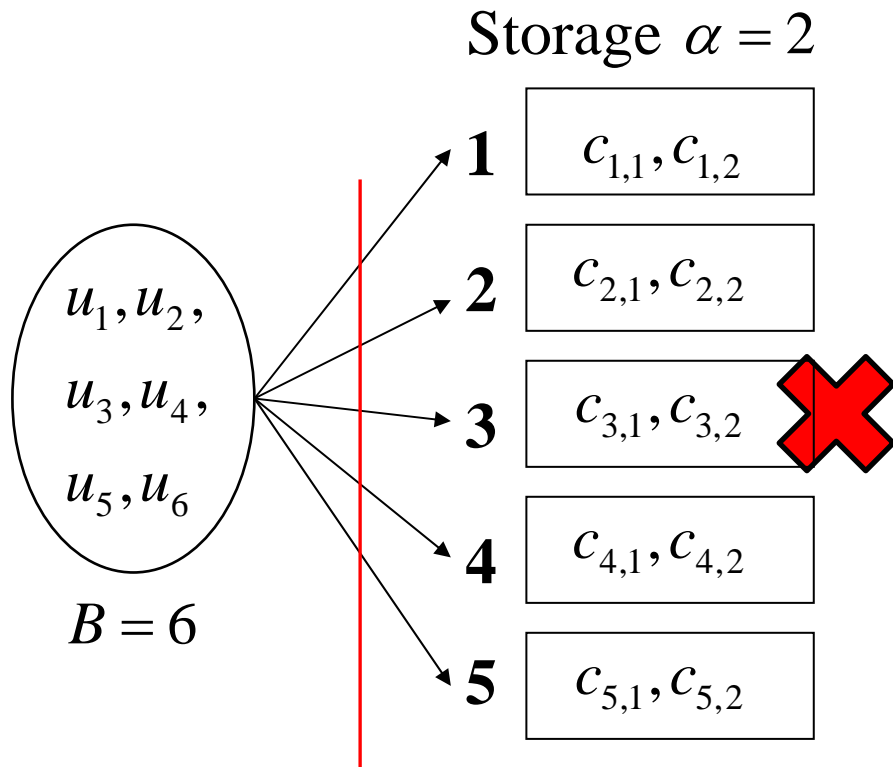
$(k = 3)_2$



$$H(u_1 u_2 u_3 u_4 u_5 u_6 | c_{1,1} c_{1,2} c_{2,1} c_{2,2} c_{4,1} c_{4,2}) = 0$$

# 故障ノードの修復問題 (Repair Problem)

<sup>5 / 32</sup>  
( $k = 3$ )



「アクセスできない」  
と仮定する

## 故障ノードの修復

1. 故障したノードを新しいノードに置き換える。
2. そして、故障ノードが保存していた分散データの複製を保存したい。(再生成)

ただし、再び、ソースから分散データを受信することはできないと仮定する。

# 修復(再生性) (自明な方法)

$$(k, d) = (3, 3)$$

3個のノードにアクセス

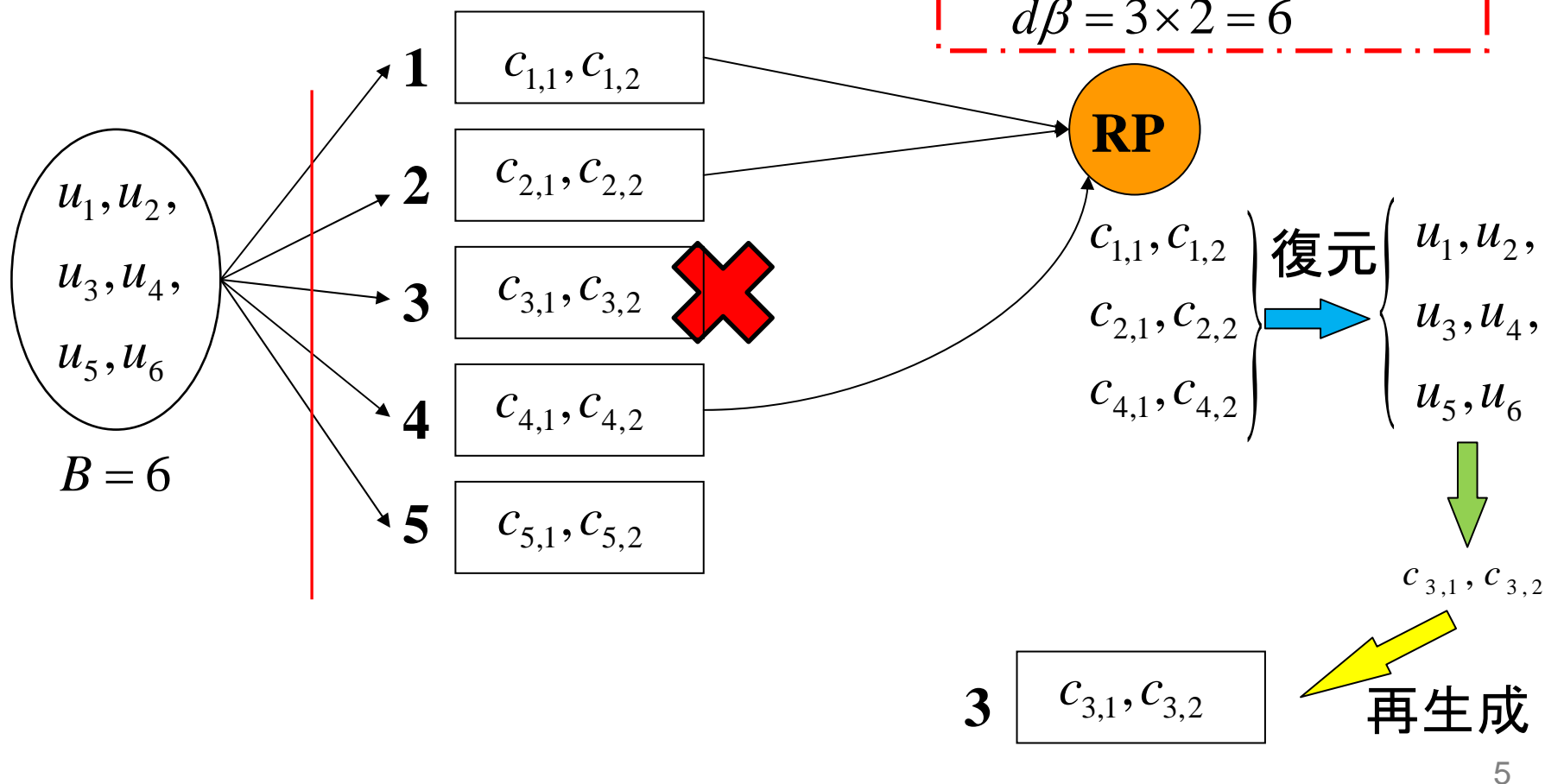
修復バンドワイド

Repair Bandwidth

ストレージ

Storage  $\alpha = 2$

$$d\beta = 3 \times 2 = 6$$



# 修復(再生性): (自明でない方法)

$$(k, d) = (3, 4)$$

4個のノードにアクセス

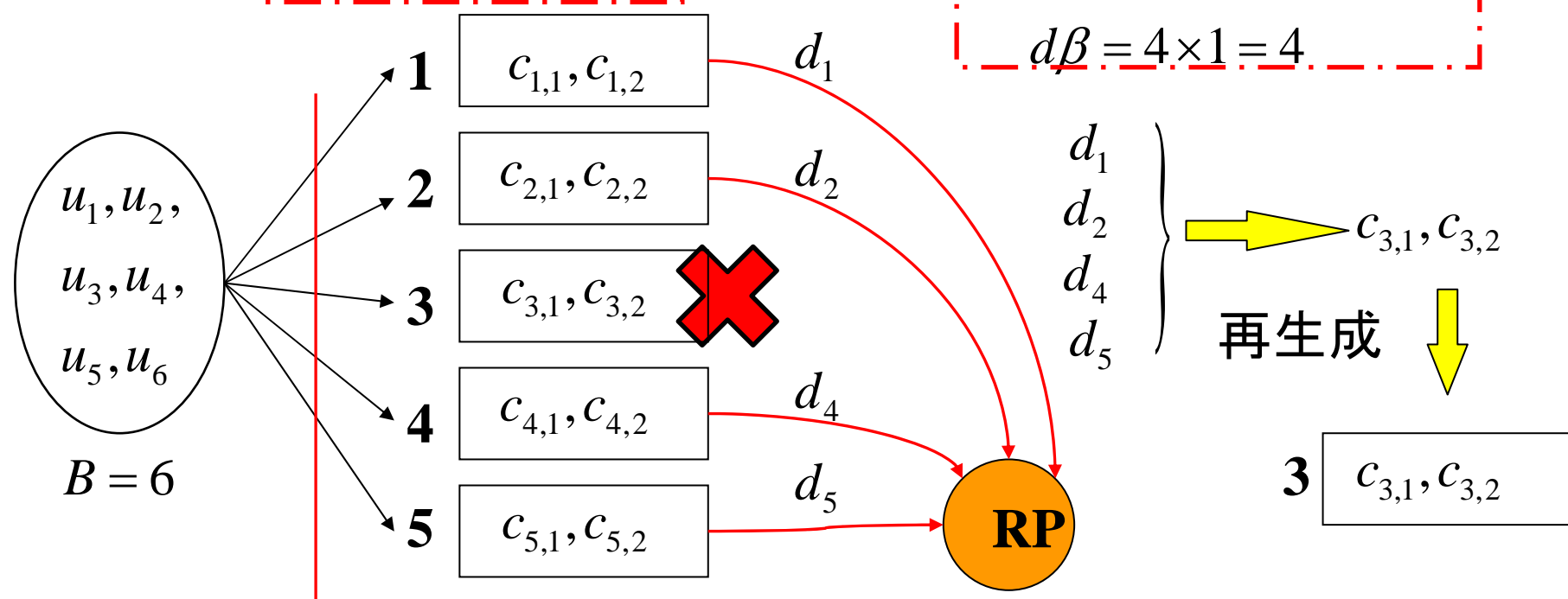
修復バンドワイド

ストレージ

Storage  $\alpha = 2$

Repair Bandwidth

$$d\beta = 4 \times 1 = 4$$



$$B = 6$$

符号化

$c_{i,1}, c_{i,2}$   $\rightarrow$   $d_i$   
 分散データ  $\rightarrow$  再生成用データ

$$u_k, c_{j,k}, d_l \in GF(q)$$

# 再生成符号 I

8 / 32

- ① 「ストレージ  $\alpha$  」と「修復バンドワイド  $d\beta$  」  
のトレードオフ関係
  - ① 修復バンドワイドを最小:  
最小バンドワイド再生成符号  
(Minimum Bandwidth Regenerating(MBR) codes)
  - ② ストレージを最小:  
最小ストレージ再生成符号  
(Minimum Storage Regenerating(MSR) codes)
- ② 一般的な再生成符号の一構成方法  
[2] K.V.Rashmi, N.B.Shah, and P.V.Kumar,  
“Optimal Exact-Regenerating Codes for Distributed Storage  
at the MSR and MBR Points via a Product-Matrix  
Construction,” 2010.  
Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号



# 本稿の目的（提案）I

9 / 32

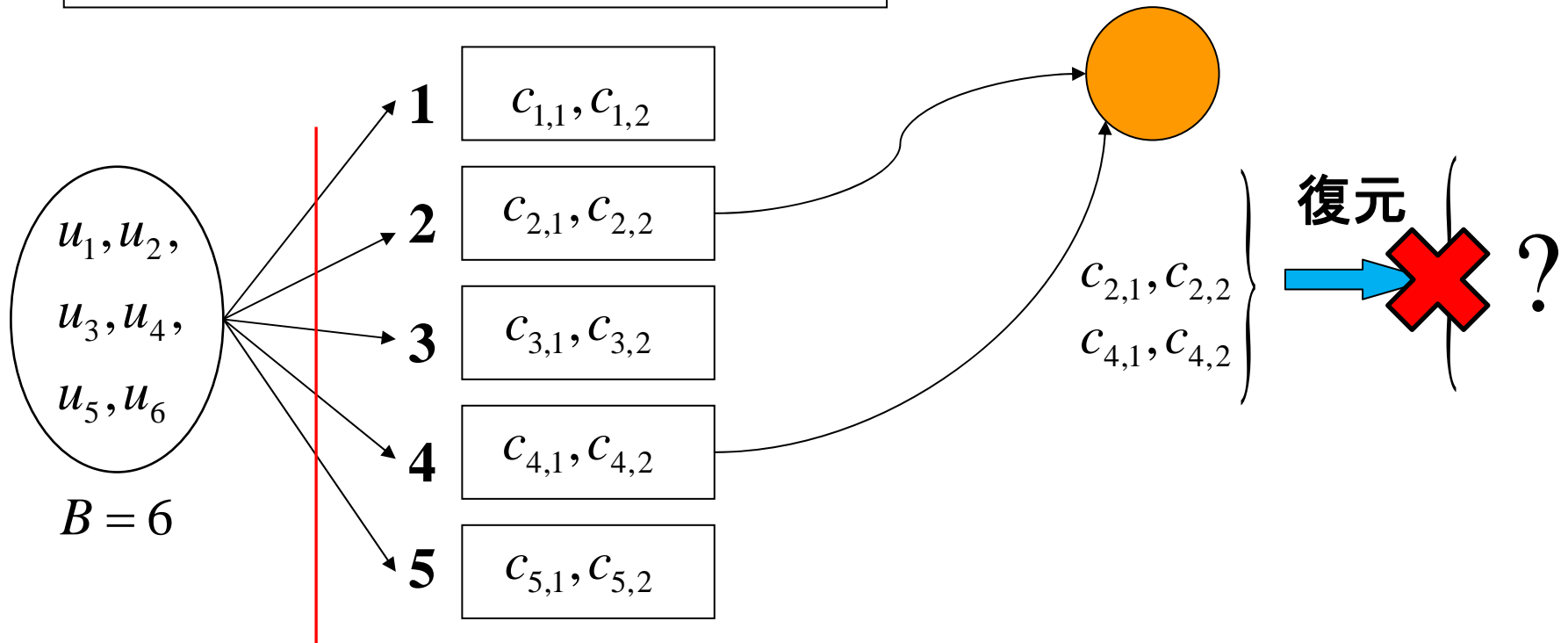
先行研究：[3] “分散ストレージにおける再生成符号と秘密分散について” 2011

（Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号を用いた「秘密分散構造の構築方法」と「その安全性」）

- ① Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号の拡張 「拡張符号」
  - ① 復元方法（ただし、自明な方法と特別な場合の方法）
  - ② 修復方法（再生成の方法）
- ② 安全性（秘密分散）
  - ① 分散データの安全性  
（ストレージノードが保存するデータ）
  - ② 再生成用データの安全性  
（故障ノードを修復する際に利用するデータ）

# 「分散データ」の安全性 (秘密分散 その1)

$$H(u_2u_5) - H(u_2u_5 | c_{2,1}c_{2,2}c_{4,1}c_{4,2}) = 0$$

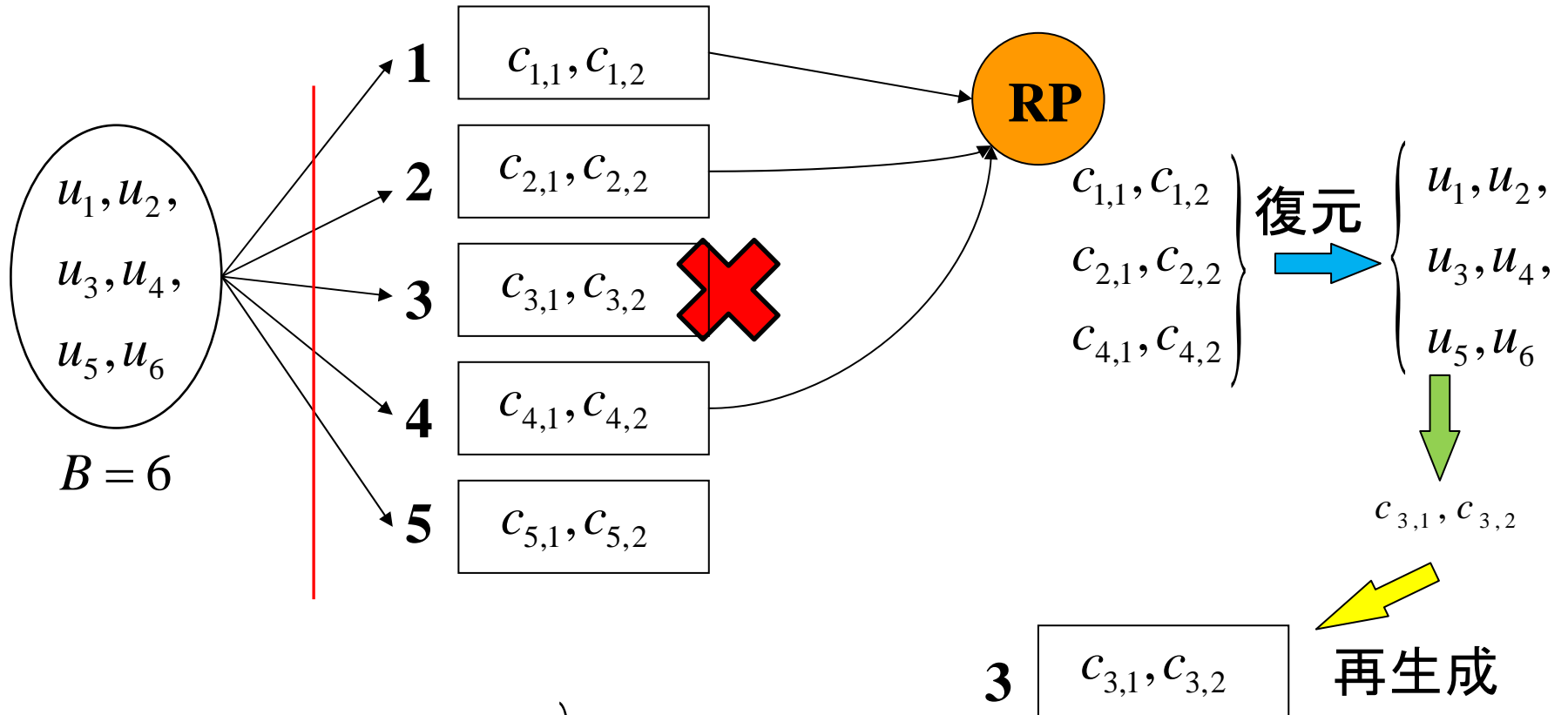


秘密情報:  $u_2, u_5$  }  
 乱数:  $u_1, u_3, u_4, u_6$  }

# 修復： 自明な方法における修復と安全性

$$H(u_2u_5) - H(u_2u_5 | c_{1,1}c_{1,2}c_{2,1}c_{2,2}c_{4,1}c_{4,2}) = H(u_2u_5)$$

$$(k, d) = (3, 3)$$

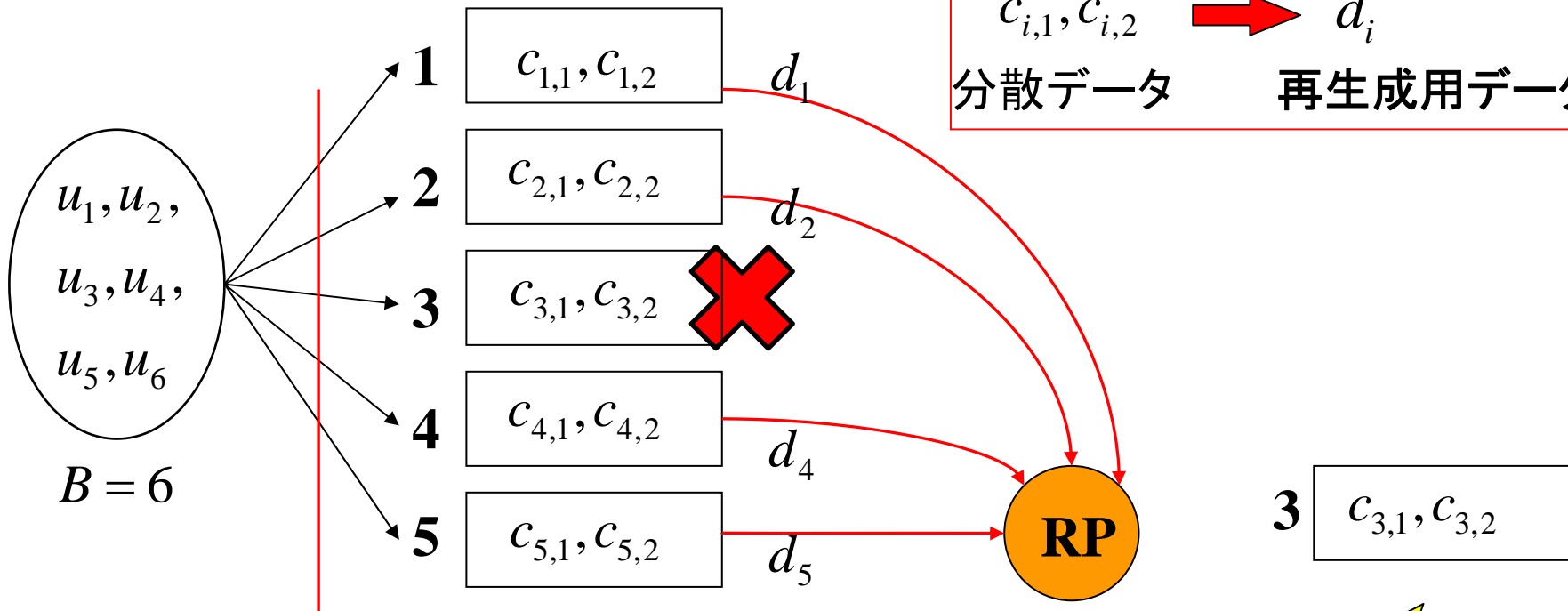
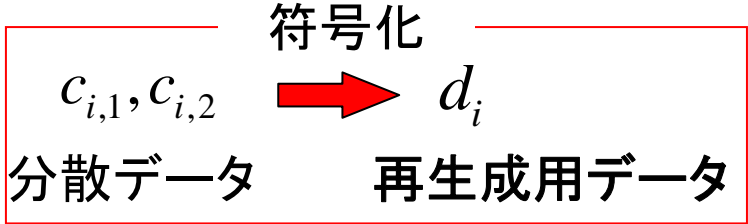


秘密情報:  $u_2, u_5$

乱数:  $u_1, u_3, u_4, u_6$

# 修復: 「再生成用データ」の安全性 (秘密分散 その2)

$$H(u_2u_5) - H(u_2u_5 | d_1d_2d_4d_5) = 0$$



秘密情報:  $u_2, u_5$

乱数:  $u_1, u_3, u_4, u_6$

# パラメータ (拡張符号) I

13 / 32

## ① パラメータ ( $n, k, d, \alpha, \beta, B, \delta$ )

$n$  : ストレージノードの個数 (分散データの個数)

$k$  : 復元のためにアクセスするノードの個数

$d$  : 修復のためにアクセスするノードの個数

$\alpha$  : 分散データのサイズ

$\beta$  : 再生成データのサイズ ( $\beta = 1$ )

$B$  : メッセージのデータサイズ

$\delta$  : **メッセージ行列中の対称行列の個数**  $1 \leq \delta$

(オリジナルの Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号では  
 $\delta = 2$ )

## ② パラメータ設定

$$\begin{aligned}d &= \alpha\delta \\ B &= \frac{\alpha(\alpha + 1)\delta}{2}\end{aligned}$$

# Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号の符号化の様子

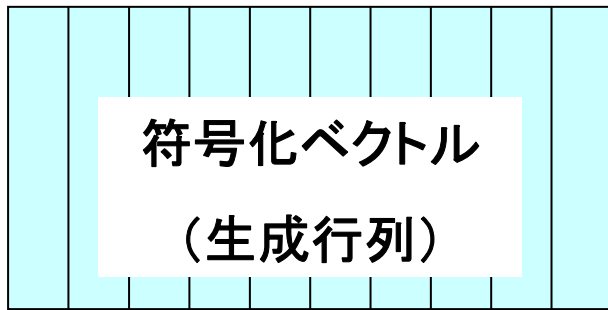
MDS符号の場合

メッセージ  
(ベクトル)



$$u_1 u_2 \dots u_k$$

符号化ベクトル  
(生成行列)



=

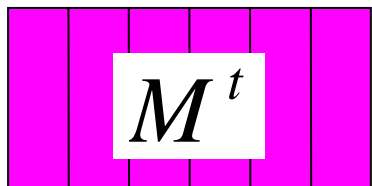
分散データ  
(成分1個)



$$c_1 c_2 \dots c_n$$

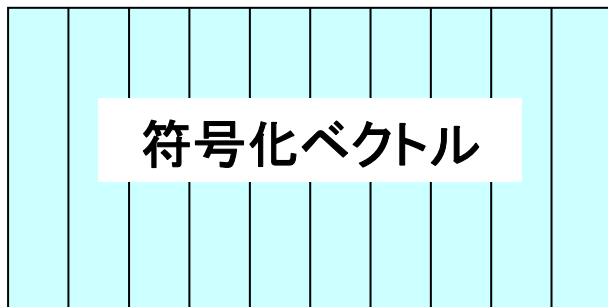
Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号の場合

メッセージ  
(行列)



$$\underline{u}_1 \underline{u}_2 \dots \underline{u}_{\alpha\delta}$$

符号化ベクトル



=

分散データ  
(列ベクトル)



$$\underline{c}_1 \underline{c}_2 \dots \underline{c}_n$$

# メッセージ行列 (拡張符号) I

15 / 32

①  $\alpha \times \alpha$  対称行列 :

$$S^{(l)} = \begin{bmatrix} u_{1,1}^{(l)} & u_{1,2}^{(l)} & \cdots & u_{1,\alpha}^{(l)} \\ u_{2,1}^{(l)} & u_{2,2}^{(l)} & \cdots & u_{2,\alpha}^{(l)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_{\alpha,1}^{(l)} & u_{\alpha,2}^{(l)} & \cdots & u_{\alpha,\alpha}^{(l)} \end{bmatrix}, 1 \leq l \leq \delta,$$

②  $\delta\alpha \times \alpha$  メッセージ行列 :

$$M = \begin{bmatrix} S^{(1)} \\ S^{(2)} \\ \vdots \\ S^{(\delta)} \end{bmatrix}$$

異なる成分の個数 =  $\frac{\alpha(\alpha+1)}{2} \times \delta = B$  : メッセージのサイズ

# 分散データ（拡張符号）I

16 / 32

## ① 分散データ（分散符号化）

ノード  $i$  の分散データ（サイズは  $\alpha$ ）:

$$\begin{aligned} \underline{c}_i &= \underbrace{[c_{i,1}, c_{i,2}, \dots, c_{i,\alpha}]^t}_{\alpha} \\ &= \underbrace{[1, x_i, x_i^2, \dots, x_i^{\alpha\delta-1}]}_{\alpha\delta} M \in \mathbb{F}_q^{\alpha\delta} \end{aligned}$$

ただし、ノード  $i \in \{1, 2, \dots, n\}$  に対し、非零な有限体の要素  $x_i \in \mathbb{F}_q$  を対応させ、かつ、 $x_i \neq x_j$  if  $i \neq j$ .

## ② 符号化ベクトル

ノード  $i$  の符号化ベクトル:

$$\underbrace{[1, x_i, x_i^2, \dots, x_i^{\alpha\delta-1}]^t}_{\alpha\delta} \in \mathbb{F}_q^{\alpha\delta}$$



- ① 復元（自明な方法）  
収集する分散データのサイズ  $\alpha^2\delta$

$$\alpha^2\delta \geq \frac{\alpha(\alpha+1)\delta}{2} = B$$

（効率が良くない）

- ② 復元（自明でない方法  $\alpha = 2$ ）  
収集する分散データのサイズ  $3\delta$

$$3\delta = \frac{\alpha(\alpha+1)\delta}{2} = B$$

## 修復（再生成）（拡張符号）：再生成用データ I

- ① 修復（再生成）：故障ノード  $f$  の修復  
故障していない任意の  $d = \alpha\delta$  個のノード  $h_1, h_2, \dots, h_{\alpha\delta}$   
の「分散データ  $\underline{c}_{h_p}$ 」と「故障ノードの符号化ベクトル  
(の一部)」から得られるサイズ  $\beta = 1$  の再生成用データ

$$d_{h_p} = \underline{c}_{h_p}^t \underbrace{\left[ 1, x_f, x_f^2, \dots, x_f^{\alpha-1} \right]}_{\alpha} \in \mathbb{F}_q, \quad 1 \leq p \leq \alpha\delta,$$

をダウンロードする。

このとき、合計サイズ  $\alpha\delta$  の再生成データから故障ノードの分散データ  $\underline{c}_f$  を再生成できる。すなわち、

$$H(\underline{c}_f | d_{h_1} d_{h_2} \cdots d_{h_{\alpha\delta}}) = 0$$

が成り立つ。

# 秘密分散の設定 I

文献 [3] にて提案した秘密分散の構築手法を用いる。

- ① サイズ  $B$  のメッセージの構成を **乱数** と **秘密情報** に分ける。

- ① **乱数**  $\underline{u}_r \in \mathbb{F}_q^{\alpha\delta}$  : メッセージ行列内の対称行列の 対角成分  
サイズ  $\alpha\delta$

- ② **秘密情報**  $\underline{u}_s \in \mathbb{F}_q^{\frac{\alpha(\alpha-1)\delta}{2}}$  : 上記以外の成分:  
サイズ  $\frac{\alpha(\alpha-1)\delta}{2}$

- ② メッセージ行列

$$M = \begin{bmatrix} S^{(1)} \\ S^{(2)} \\ \vdots \\ S^{(\delta)} \end{bmatrix} \quad \text{where } S^{(l)} = \begin{bmatrix} u_{1,1}^{(l)} & u_{1,2}^{(l)} & \cdots & u_{1,\alpha}^{(l)} \\ u_{2,1}^{(l)} & u_{2,2}^{(l)} & \cdots & u_{2,\alpha}^{(l)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_{\alpha,1}^{(l)} & u_{\alpha,2}^{(l)} & \cdots & u_{\alpha,\alpha}^{(l)} \end{bmatrix}$$

**定理** 任意の  $\delta$  個のノード  $i_1, i_2, \dots, i_\delta$  が保存する  
合計サイズ  $\alpha\delta$  の分散データ

$$\underbrace{c_{i_1}, c_{i_2}, \dots, c_{i_\delta}}_{\delta}$$

から秘密情報  $\underline{u}_S$  はまったくもれない。すなわち、

$$H(\underline{u}_S) - H(\underline{u}_S | c_{i_1}^t c_{i_2}^t \cdots c_{i_\delta}^t) = 0$$

が成り立つ。

# 分散データの安全性 ( 秘密分散 その 1 ) : 説明 I

21 / 32

- ① 「分散データ」と「乱数と秘密情報」の関係式 :

$$\begin{bmatrix} c_{i_1,1} \\ c_{i_2,1} \\ \vdots \\ c_{i_\delta,\alpha} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{\alpha\delta} & \bar{C}_{\alpha\delta} \\ (\alpha\delta \times \alpha\delta) & (\alpha\delta \times (\alpha(\alpha-1)\delta/2)) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \underline{u}_r \\ \underline{u}_s \end{bmatrix}$$

- ② サイズ  $\alpha\delta$  の乱数  $\underline{u}_r$  に対応する  $\alpha\delta \times \alpha\delta$  行列  $C_{\alpha\delta}$  の行列式は、

$$\det C_{\alpha\delta} \neq 0$$

となる。ただし、次の条件を満たす必要がある :

**条件** : 任意の異なる要素  $x_i, x_j \in \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$  に対し、 $x_i^\alpha \neq x_j^\alpha$  が成り立つ。

**定理** 故障していない任意の  $d = \alpha\delta$  個のノード  $h_1, h_2, \dots, h_{\alpha\delta}$  からダウンロードした合計サイズ  $\alpha\delta$  の再生成用データ

$$\underbrace{d_{h_1}, d_{h_2}, \dots, d_{h_{\alpha\delta}}}_{\alpha\delta}$$

から秘密情報  $\underline{u}_S$  はまったくもれない。すなわち、

$$H(\underline{u}_S^t) - H(\underline{u}_S^t | d_{h_1} d_{h_2} \cdots d_{h_{\alpha\delta}}) = 0$$

が成り立つ。

- ① 「再生成用データ」と「乱数と秘密情報」の関係式：

$$\begin{bmatrix} d_{h_1} \\ d_{h_2} \\ \vdots \\ d_{h_{\alpha\delta}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_{\alpha\delta} & \bar{D}_{\alpha\delta} \\ (\alpha\delta \times \alpha\delta) & (\alpha\delta \times (\alpha(\alpha-1)\delta/2)) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \underline{u}_R \\ \underline{u}_S \end{bmatrix}$$

- ② サイズ  $\alpha\delta$  の乱数  $\underline{u}_R$  に対応する  $\alpha\delta \times \alpha\delta$  行列  $D_{\alpha\delta}$  の行列式は、

$$\det D_{\alpha\delta} \neq 0$$

となる。

本稿では、分散ストレージシステムの修復問題において、以下のことを示した:

- ① Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号の拡張 「拡張符号」
  - ① 再生成符号 (復元と再生成)
- ② 安全性 (秘密分散)
  - ① 分散データの安全性  
任意の  $\delta$  個のノードが保存する サイズ  $\alpha\delta$  の分散データ に対する秘密分散の安全性
  - ② 再生成用データの安全性  
故障ノードを修復するための サイズ  $\alpha\delta$  の任意の再生成用データ に対する秘密分散の安全性



- 1 [1] A.G.Dimakis, P.B.Godfrey, Y.Wu, M.J.Wainwright and K.Ramchandran,  
”Network Coding for Distributed Storage Systems,”  
IEEE Trans. on Information Theory, vol.56, no.9,  
pp.4539–4551, Sept. 2010.
- 2 [2] K. V.Rashmi, N.B.Shah, and P.V.Kumar,  
”Optimal Exact-Regenerating Codes for Distributed Storage at  
the MSR and MBR Points via a Product-Matrix Construction,”  
<http://arxiv.org/abs/1005.4178>
- 3 [3] 栗原正純, 桑門秀典,  
”分散ストレージにおける再生成符号と秘密分散について,”  
信学技法, IT2010-56(2011-01), pp.13-18, Jan, 2011.

# 追加資料(additional slides)

- ① 「ストレージ  $\alpha$  」と「修復バンドワイド  $d\beta$  」のトレードオフ関係
  - ① 修復バンドワイドを最小:  
最小バンドワイド再生成符号  
(Minimum Bandwidth Regenerating(MBR) codes)
  - ② ストレージを最小:  
最小ストレージ再生成符号  
(Minimum Storage Regenerating(MSR) codes)

## ② 一般的な再生成符号の一構成方法

[2] K.V.Rashmi, N.B.Shah, and P.V.Kumar,

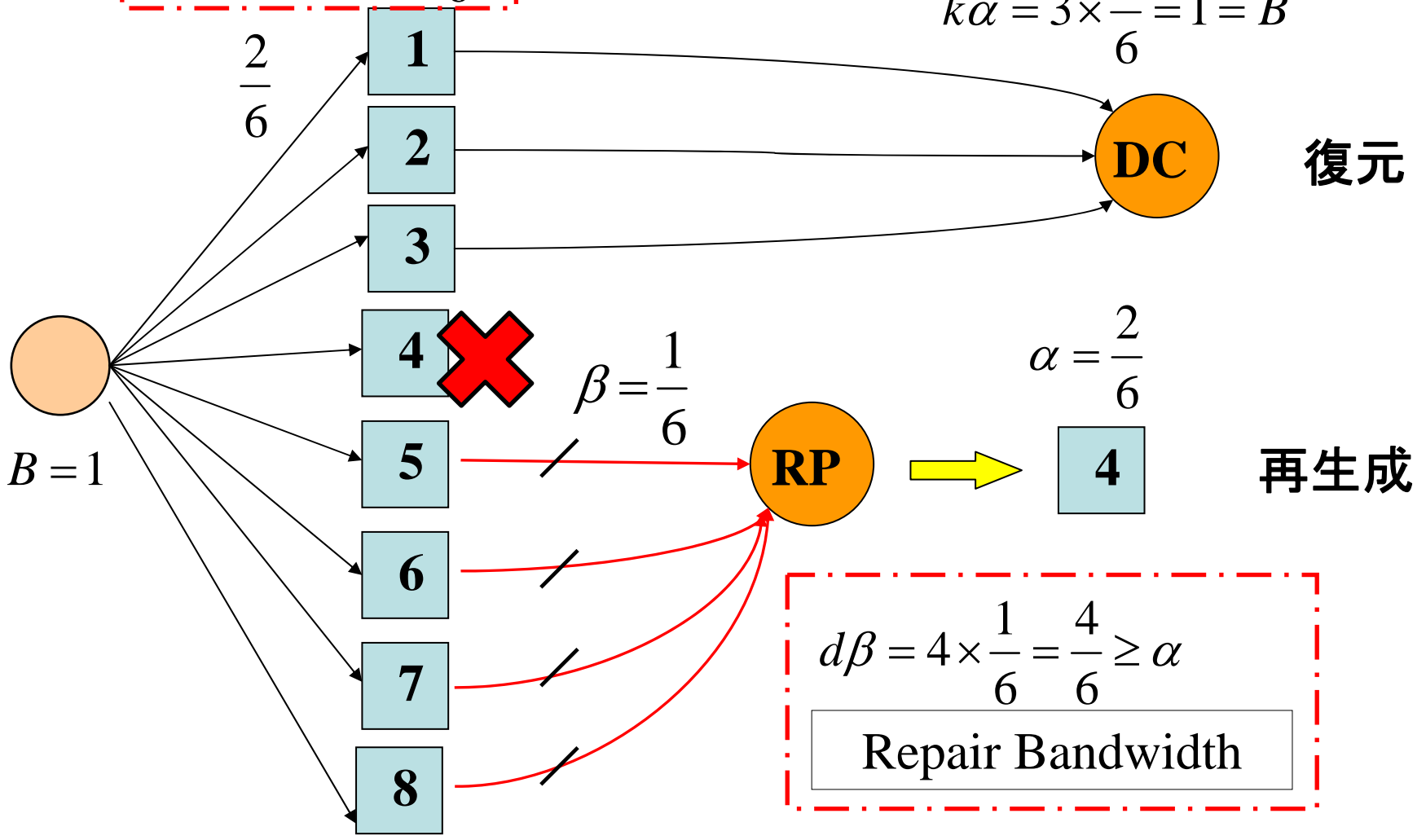
“Optimal Exact-Regenerating Codes for Distributed Storage at the MSR and MBR Points via a Product-Matrix Construction,” 2010.

**Rashmi-Shah-Kumar MSR 符号**

# Repair Bandwidth – Storage $(d\beta, \alpha) = \left(\frac{4}{6}, \frac{2}{6}\right)$ for $(k, d) = (3, 4)$

Storage  $\alpha = \frac{2}{6}$

$k\alpha = 3 \times \frac{2}{6} = 1 = B$



$d\beta = 4 \times \frac{1}{6} = \frac{4}{6} \geq \alpha$

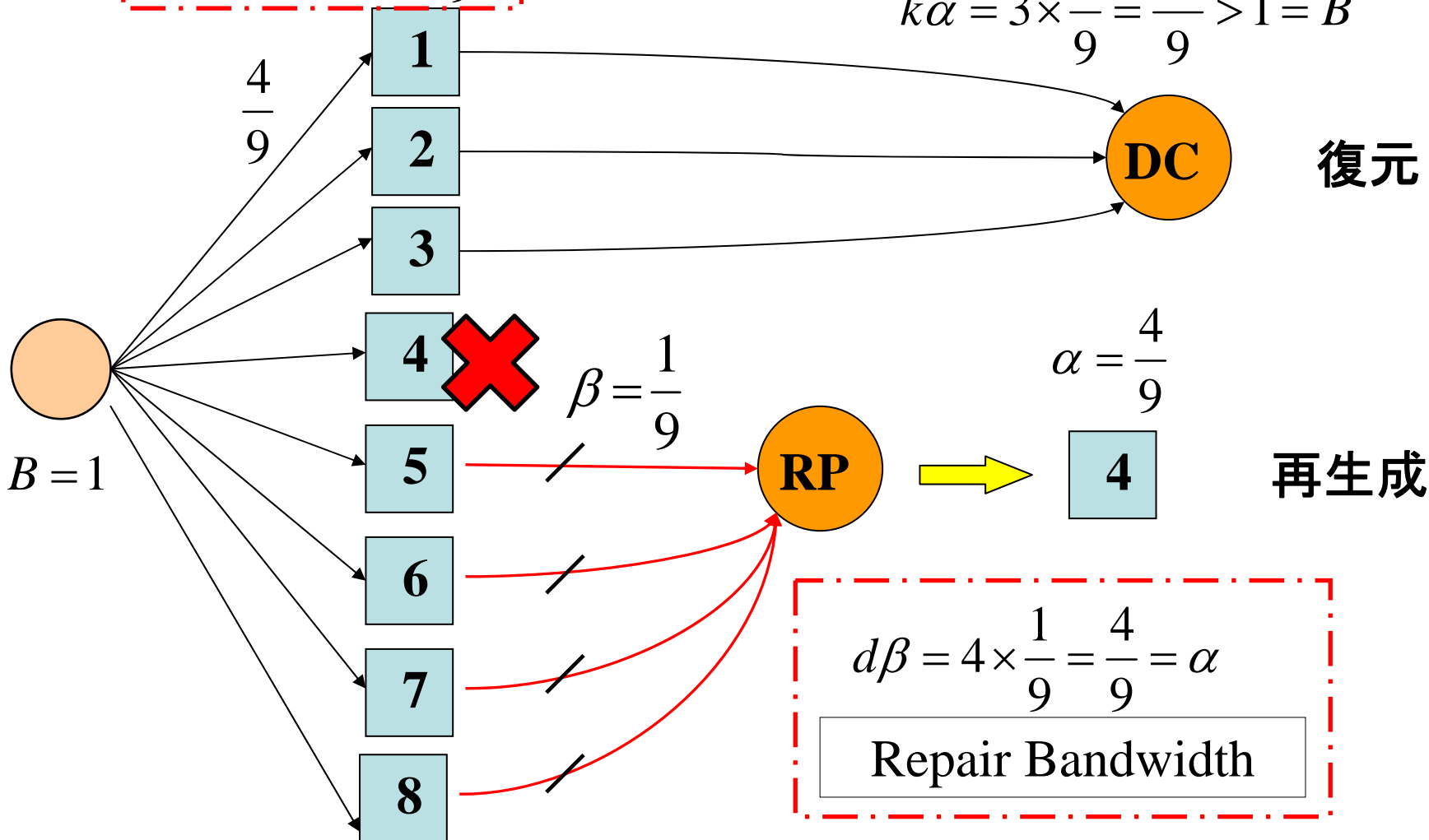
Repair Bandwidth

# Repair Bandwidth - Storage

$$(d\beta, \alpha) = \left(\frac{4}{9}, \frac{4}{9}\right) \text{ for } (k, d) = (3, 4)$$

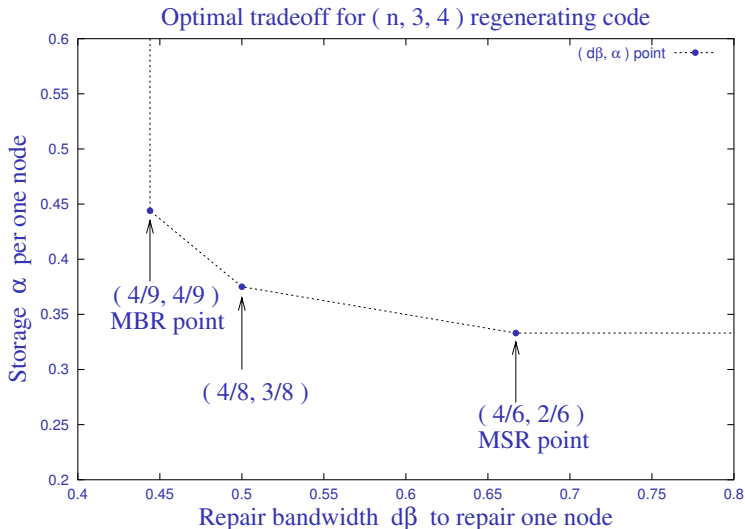
Storage  $\alpha = \frac{4}{9}$

$$k\alpha = 3 \times \frac{4}{9} = \frac{12}{9} > 1 = B$$



# Tradeoff curve between storage $\alpha$ and repair bandwidth $d\beta$ I

30 / 32



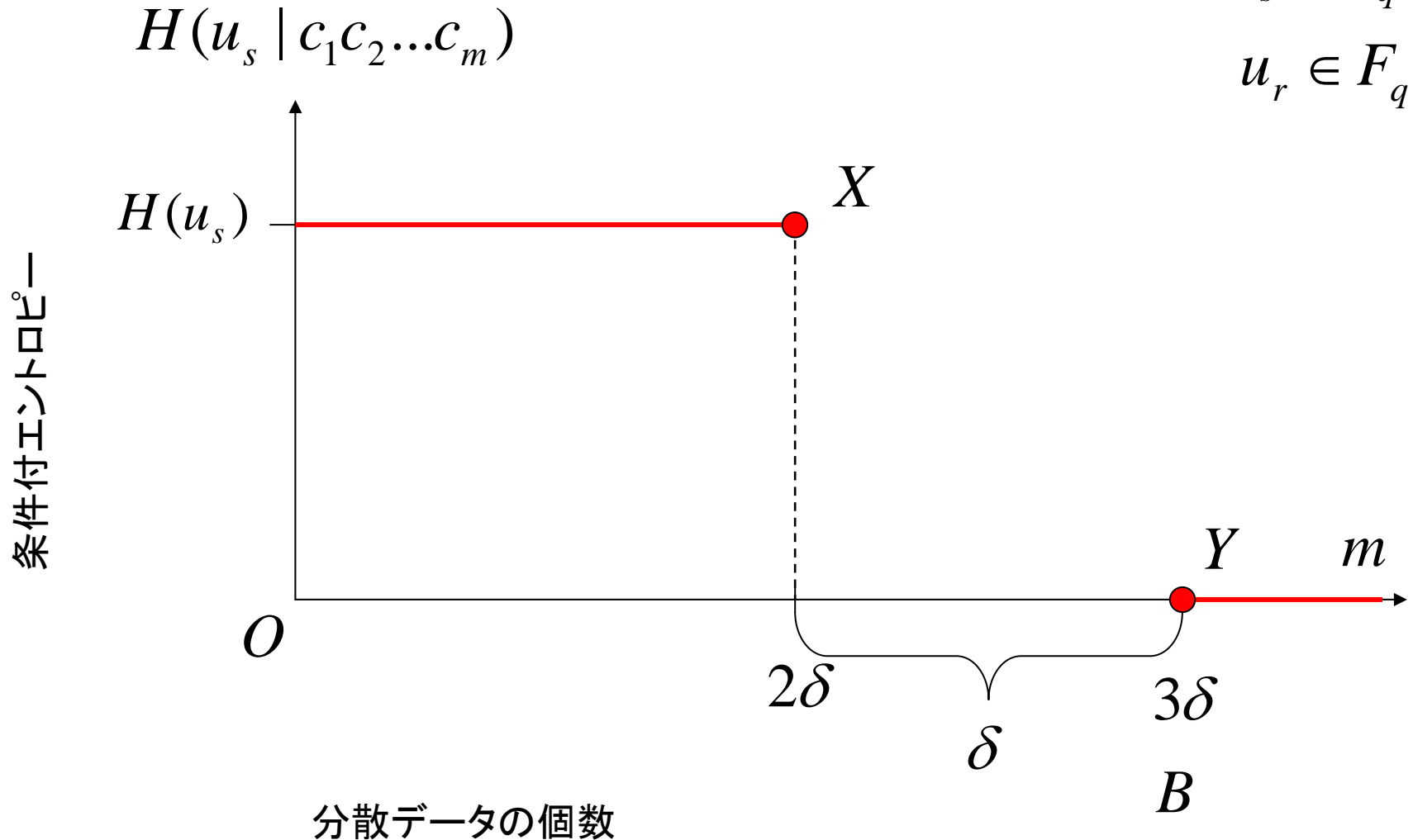
Optimal tradeoff curve between storage  $\alpha$  and repair bandwidth  $d\beta$  for  $(k, d) = (3, 4)$  and  $B = 1$ .

# ランプ型: $H(u_s | c_1 c_2 \dots c_m)$

$$\alpha = 2$$

$$u_s \in F_q^\delta$$

$$u_r \in F_q^{2\delta}$$



ランプ型:  $H(u_s) - H(u_s | c_1 c_2 \dots c_m)$

$$\alpha = 2$$

$$u_s \in F_q^\delta$$

$$u_r \in F_q^{2\delta}$$

$$H(u_s) - H(u_s | c_1 c_2 \dots c_m)$$

